

## 正誤表

本書中に訂正箇所等がございました。お手数をおかけしますが、下記ご参照いただけますようお願い申し上げます。(2020年3月18日)

### ■第1版第2刷(2013年3月1日発行)の修正箇所

ページ	場所	修正前	修正後	補足
240	下から4行目	$= \frac{I^2 R}{IE} = \frac{(\omega CE)^2 R}{\omega CE^2} = \omega CR = \frac{IR}{\frac{I}{\omega C}} = \tan \delta$	$= \frac{ \dot{I}_r }{ \dot{I}_c } = \frac{V}{\omega CV} = \frac{1}{\omega CR} = \tan \delta$	誘電正接の式
316	6行目	$= \frac{mp}{2\pi} \cdot \frac{\frac{R_s}{f_s} \cdot \frac{(2\pi f_s l_m)^2}{R_2^2 + \{2\pi f_s (l_2 + l_m)\}^2}}{\left( \frac{R_1}{f} + \frac{R_2}{f_s} \cdot \frac{(2\pi f_s l_m)^2}{R_2^2 + \{2\pi f_s (l_2 + l_m)\}^2} \right)^2} *$	$= \frac{mp}{2\pi} \cdot \frac{\frac{R_2}{f_s} \cdot \frac{(2\pi f_s l_m)^2}{R_2^2 + \{2\pi f_s (l_2 + l_m)\}^2}}{\left( \frac{R_1}{f} + \frac{R_2}{f_s} \cdot \frac{(2\pi f_s l_m)^2}{R_2^2 + \{2\pi f_s (l_2 + l_m)\}^2} \right)^2} *$	
316	最下行	$X = \frac{R_s}{f_s} \cdot \frac{(2\pi f_s l_m)^2}{R_2^2 + \{2\pi f_s (l_2 + l_m)\}^2}$	$X = \frac{R_2}{f_s} \cdot \frac{(2\pi f_s l_m)^2}{R_2^2 + \{2\pi f_s (l_2 + l_m)\}^2}$	