平成 29 年版 電験 2 種模範解答集正誤表

コード: 12145 第1版第1刷

ページ	箇所	誤	正
28-12	14 行目	(~)—(ヲ),	(1)—(ヲ),
28-55	図1中	$ \begin{array}{ccc} & i_2 & I_{\text{out}} \\ & & $	$ \begin{array}{ccc} & i_2 & I_{\text{out}} \\ & & C & V_{\text{out}} \end{array} $
28-58	17 行目	リン酸化	リン酸形
28-76	17 行目	ケーブルを (4) のある	ケーブルを (5) のある
28-82	第1表中	$K = Z P_{\rm A} - P_{\rm B} w \times 10^{-4}$	$K = Z P_{\rm A} - P_{\rm B} \times 10^{-4}$
28-84	1 行目	外径 $d\left[\mathrm{N/m}\right]$ の	外径 d [mm] の
28-85	最終行	$\cdots \times 10^{-3} \cdot 1.0 \times 0.9 \times 9.8$	$\cdots \times 10^{-3} \times 1.0 \times 0.9 \times 9.8$
27-104	1 行目	$\frac{V_1 - V_2(\cos\delta - \mathrm{j}\sin\delta)}{r + \mathrm{j}x} = \frac{P - \mathrm{j}Q}{V_1}$	
27-105	5 行目	両辺に $\overline{\dot{V}}_1 = \angle -\delta$ を	両辺に $\overline{\dot{V}}_1 = V_1 \angle -\delta$ を
27-106	7 行目	≒ 9 330 kW	≒ 9 327 kW
27-112	図1中	V_2'	$V_{20}{}'$
27-114	9 行目	$= \sqrt{1 + q_{R}^2 + q_{X}^2 + 2q_{R}\cos\theta + 2q_{X}\sin\theta}$	
27-117	第2図中	電流 i _{TP1}	時間
26-11	最終行	$q(t) = v_{c}(t_{0})$ であるから、	$q(t) = Cv_{ m c}(t_0)$ であるから、
26-12	1 行目	$Cv(t_0) =$	$Cv_c(t_0) =$
26-13	21 行目	$q(t) = v_{\rm c}(t_0),$	$q(t) = Cv_{c}(t_{0}),$ $\dot{Z}_{c}, \ \dot{\gamma}$
26-30	図中	$\dot{Z},~\dot{\gamma}$	$\dot{Z}_c,~\dot{\gamma}$
26-47	16 行目	基準軸上 (θ=0)	基準軸上 $(\theta = \pi/2)$
26-52	14 行目	電化を運ぶため	電荷を運ぶため

26-55	第2図	定加速領域 定出/ 電圧 モータ 滑り周波数 f _s	2
26-89	13 行目	=3.3(V)	=3.30(V)
25-8	11 行目	ギャップ長 x に	ギャップ長 xの2乗に
25-10	最終行	ギャップ長 x に	ギャップ長 xの2乗に
25-11	6 行目	$L_1\pi M$	$L_1 \neq M$
25-17	11 行目	$= \frac{E_1}{R_1} e^{-\frac{1}{C} \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) \times t} + \frac{E_1 - E_2}{R_1 + R_2} \left(1 - e^{-\frac{1}{C} \left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) \times t} \right)$	
25-33	最終行	測定証とする	測定しようとする
25-34	第5図	V_n 世紀 V_v	
	15 行目	r_v は電流計の	r_v は電圧計の
	18 行目	$= nv_v - v_n = (n-1)v_a$	$= nv_v - v_v = (n-1)v_v$
	19 行目	電流計と倍率器を	電圧計と倍率器を
25-44	9 行目	$P' = \frac{E_g E_r}{X_g + X_t + X_e} \sin \delta_2 =$	$P' = \frac{3E_g E_r}{X_g + X_t + X_e} \sin \delta_2 =$
25-54	19 行目	本来の周波数 <i>sf</i>	本来の周波数 sf ₀
25-55	13 行目	二次周波数 (sf) の	二次周波数 (sf ₀) の
25-58	15 行目	一時電流	一次電流
25-104	4 行目	$\cdots \times \left(\cos\frac{\pi}{6} - j\sin\pi\right) =$	$\cdots \times \left(\cos\frac{\pi}{6} - j\sin\frac{\pi}{6}\right) =$
24-11	9 行目	$\geq \boxed{(3)} + v(t) - \cdots$	$\geq \boxed{(3)} \times v(t) - \cdots$
24-17	12 行目	l_m とすると,	l_n とすると,
24-22	解答群(ヌ)	$rac{Qd}{arepsilon_0 S} 1 - rac{x^2}{d^2}$	$\frac{Qd}{\varepsilon_0 S} \left(1 - \frac{x^2}{d^2}\right)$
24-24	4 行目	$=\frac{Q^2x}{\varepsilon_0 Sd} > 0$	$=\frac{Q^2x^2}{\varepsilon_0 Sd} > 0$

24-24	5 行目	x>0 であるから,	$x^2 > 0$ であるから,
24-43	第3図中	タービン	電機 G 全縮器 冷却水 ポンプ
24-63	9 行目	解放状態のまま	開放状態のまま
24-122	4-2 表中	断增監視制御方式	断続監視制御方式

(2017.4.7)