

『技術士第一次試験電気電子部門過去問題集 2022年版』正誤表

コード：22044

版刷：第1版第1刷

発行日：2022年5月10日

正誤表作成日：2022年11月9日

ページ	箇所	誤	正
3	Ⅲ-1 1行目	それぞれ B , E と	それぞれ B , E と
	2行目	ローレンツ力 F は	ローレンツ力 F は
	3行目	$F = qE + qv \times B$	$F = qE + qv \times B$
	4行目	v は点電荷の	v は点電荷の
68	Ⅲ-3 1行目	固に示すような	図に示すような
78	Ⅲ-22 4行目	周波数 f_c はであり、	周波数 f_c は ア であり、
221	Ⅲ-1 1行目	ローレンツ力 $F = qv$	ローレンツ力 $F = qv$
	2行目	電荷の速度 v	電荷の速度 v
	7行目	空間の磁界 $B \neq 0$, 電界 $E \neq 0$ のとき、	空間の磁界 B , 電界 E が $B = E = 0$ のとき、
	下から 2行目	$F = ma = \frac{dv}{dt}$ が	$F = ma = m \frac{dv}{dt}$ が
225	Ⅲ-6 最終行	$= 8 \text{ A}$	$= 2 \text{ A}$
239	Ⅲ-24 5行目	$= \bar{Y} + \bar{X} \cdot Z + \bar{Y} \cdot Z$	$= \bar{X} \cdot \bar{Y} + \bar{X} \cdot Z + \bar{Y} \cdot Z$
242	Ⅲ-27 2行目	$= 1 \times e^{-j\frac{0}{N}} + 1 \times e^{-j\frac{2\pi k}{N}} + 0$ $\times \left(e^{-j\frac{2\pi \times 2k}{N}} + \dots + e^{-j\frac{2\pi \times (N-2)k}{N}} \right)$	$= 1 \times e^{-j\frac{0}{N}} + 1 \times e^{-j\frac{2\pi k}{N}} + 0$ $\times \left(e^{-j\frac{2\pi \times 2k}{N}} + \dots + e^{-j\frac{2\pi \times (N-2)k}{N}} \right)$ $+ 1 \times e^{-j\frac{2\pi \times (N-1)k}{N}}$
246	Ⅲ-31 下から 5行目	x_2 を 0 に訂正すると、	x_3 を 1 に訂正すると、
279	Ⅲ-4 3行目	$= \frac{c}{\sqrt{\epsilon_s \mu_s}} = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_s \mu_s}} = f\lambda$	$= \frac{c}{\sqrt{\epsilon_s \mu_s}} = f\lambda$
283	Ⅲ-8 3行目	$R_0 = \frac{1 \times 10}{10 + 10} = 5.0 \Omega$	$R_0 = \frac{10 \times 10}{10 + 10} = 5.0 \Omega$

ページ	箇所	誤	正
309	1 行目	$= \frac{3Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} - \frac{Q}{4A\bar{B}\epsilon_0 r^2} =$	$= \frac{3Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} - \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} =$
338	Ⅲ-5 8 行目	d から $x + dx$ に	x から $x + dx$ に
343	最下行	$t = T$ における	$t = \tau$ における
387	Ⅲ-34 8 行目	n 形半導体の基板の上に p 形半導体のソースおよび	p 形半導体の基板の上に n 形半導体のソースおよび
410	Ⅲ-34 7～8 行目	n 形半導体の基板の上に p 形半導体のソースおよび	p 形半導体の基板の上に n 形半導体のソースおよび
464	8 行目	$q = \frac{Q}{\frac{4}{3}\pi r^3} = \frac{3Q}{4\pi r^3}$	$q = \frac{Q}{\frac{4}{3}\pi a^3} = \frac{3Q}{4\pi a^3}$
481	Ⅲ-33 8 行目	n 形半導体の基板の上に p 形半導体のソースおよび	p 形半導体の基板の上に n 形半導体のソースおよび
489	Ⅲ-8 下から 4 行目	$V(s) = \frac{\frac{R_2}{R_1 + R_2} E}{s} + \frac{v_0 - \frac{R_2}{R_1 + R_2} E}{s + \frac{R_1 + R_2}{CR_1 R_2}}$	$V(s) = \frac{\frac{R_2}{R_1 + R_2} E}{s} + \frac{v_0 - \frac{R_2}{R_1 + R_2} E}{s + \frac{R_1 + R_2}{CR_1 R_2}}$

新たに判明しました正誤は、小社ホームページに掲載いたします。

下記 URL にアクセスして「キーワード検索」に書名を入力し、詳細ページでご確認ください。

<https://www.denkishoin.co.jp/>