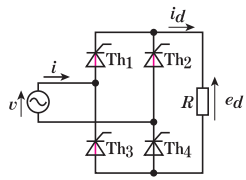
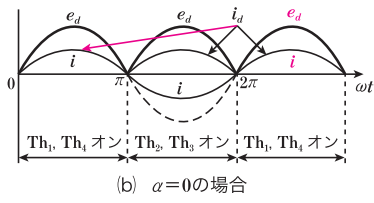
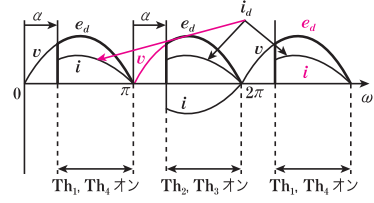
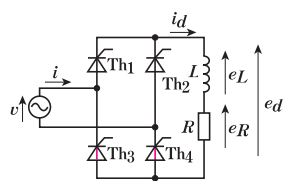
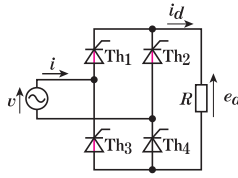
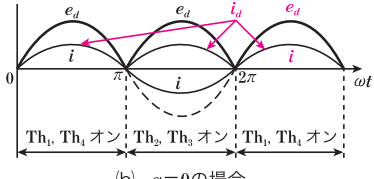
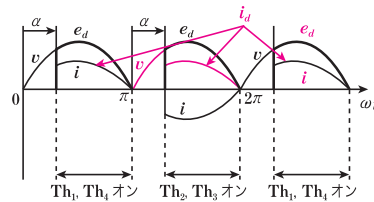
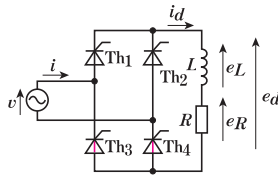


『1冊でまるっと電験3種4科目』正誤表 (2019/2/1 作成)

コード 978-4-485-21414-5
 版刷 第1版第2刷
 発行日 2014年3月10日

該当頁	該当箇所 (行)	誤	正
46	問題2解説 最終行	$R_1 = \dots$ $= \frac{R_2 R_3}{R_2 + R_3} \left(\frac{E}{I_3 + R_3} - 1 \right)$	$R_1 = \dots$ $= \frac{R_2 R_3}{R_2 + R_3} \left(\frac{E}{I_3 + R_3} - \underline{1} \right)$
65	問題4解説 下から2行目	$\cos\phi = \frac{8}{\sqrt{8^2 + \underline{36.4}}} = \dots$	$\cos\phi = \frac{8}{\sqrt{8^2 + \underline{36.4}}} = \dots$
84	問題7解説 下から2行目	$P_2 = 3 \underline{\text{codd}} I_2^2 r$ $= 3 \underline{\text{codd}} \left(\frac{20}{\sqrt{3}} \right)^2 \underline{\text{codd}} 17.3$ $= 6920 \text{ [W]}$	$P_2 = 3 I_2^2 r$ $= 3 \left(\frac{20}{\sqrt{3}} \right)^2 \times 17.3$ $= 6920 \text{ [W]}$
110	問題3解説 下から5行目	$i_c = I_{cm} \underline{\text{sm}} \omega t = \sqrt{2} I_{cr} \underline{\text{sm}} \omega t$	$i_c = I_{cm} \underline{\text{sin}} \omega t = \sqrt{2} I_{cr} \underline{\text{sin}} \omega t$
146	6行目	$n_s = n \times \frac{P^2}{4 H^5}$	$n_s = n \times \frac{P^2}{5 H^4}$
364	図5-5 (a) (b) (c) 図差し替え	 <p>※サイリスタの記号3箇所訂正</p> <p>(a) 全波整流回路</p>  <p>(b) $\alpha=0$の場合</p>  <p>(c) 制御角αの場合</p>	
365	図5-6 (a) 図差し替え	 <p>※サイリスタの記号2箇所訂正</p> <p>(a) 単相ブリッジ回路</p>	

該当頁	該当箇所 (行)	誤	正
46	問題2 解説 最終行	$R_1 = \dots$ $= \frac{R_2 R_3}{R_2 + R_3} \left(\frac{E}{I_3 + R_3} - 1 \right)$	$R_1 = \dots$ $= \frac{R_2 R_3}{R_2 + R_3} \left(\frac{E}{I_3 + R_3} - 1 \right)$
65	問題4 解説 下から2行目	$\cos \phi = \frac{8}{\sqrt{8^2 + 36.4}} = \dots$	$\cos \phi = \frac{8}{\sqrt{8^2 + 36.4}} = \dots$
84	問題7 解説 下から2行目	$P_2 = 3 \text{codt} I_2^2 r$ $= 3 \text{codt} \left(\frac{20}{\sqrt{3}} \right)^2 \text{codt} 17.3$ $= 6920 \text{ [W]}$	$P_2 = 3 I_2^2 r$ $= 3 \left(\frac{20}{\sqrt{3}} \right)^2 \times 17.3$ $= 6920 \text{ [W]}$
110	問題3 解説 下から5行目	$i_c = I_{cm} \text{sm} \omega t = \sqrt{2} I_{cr} \text{sm} \omega t$	$i_c = I_{cm} \sin \omega t = \sqrt{2} I_{cr} \sin \omega t$
146	6行目	$n_s = n \times \frac{P^2}{4 H^5}$	$n_s = n \times \frac{P^2}{5 H^4}$
304	8行目	e_1 を誘導するための…	e_1 とそれを誘導するための…
319	最下行	\cong	\doteq
328	6行目	上式は、2次側に伝達されたパワーのうち $(1-s)$ が機械出力に、…	上式は、2次側に伝達されたパワーを1とすると、そのうちの $(1-s)$ が機械出力に、…
364	図5-5 (a) (b) (c)	 <p>※サイリスタの記号3箇所訂正</p> <p>(a) 全波整流回路</p>  <p>(b) $\alpha = 0$ の場合</p>  <p>(c) 制御角 α の場合</p>	
365	図5-6 (a)	 <p>※サイリスタの記号2箇所訂正</p> <p>(a) 単相ブリッジ回路</p>	
367	下から2行目	この値はダイオード整流回路の…	この値はダイオード半波整流回路の…
402	6行目	$\frac{i_L}{v_f}$	$\frac{i_L}{v_r}$
402	7行目	$\therefore i_L = 4.5 v_f = \dots$	$\therefore i_L = 4.5 v_r = \dots$
432	下から6行目	水酸化カリウム水溶液	水酸化カリウム (KOH) 水溶液